

Vitaliano Chiarella

# Reti Neurali

Stages estivi LNF

16-20 Giugno 2014

# Rete Neur(on)ale Artificiale

- La rete neurale artificiale è uno strumento informatico che cerca di imitare il comportamento del cervello umano.

# Scopo dello stage

Costruire una rete neurale semplice

*Istruirla*

Usarla.

# L' Iter

- Apprendere i concetti di rete neurale;
- Definire il percorso e gli strumenti necessari a raggiungere lo scopo
- Per ogni strumento:
  - apprendere i principi essenziali;
  - fare pratica quanto basta per poterli usare;
- Costruire la rete.

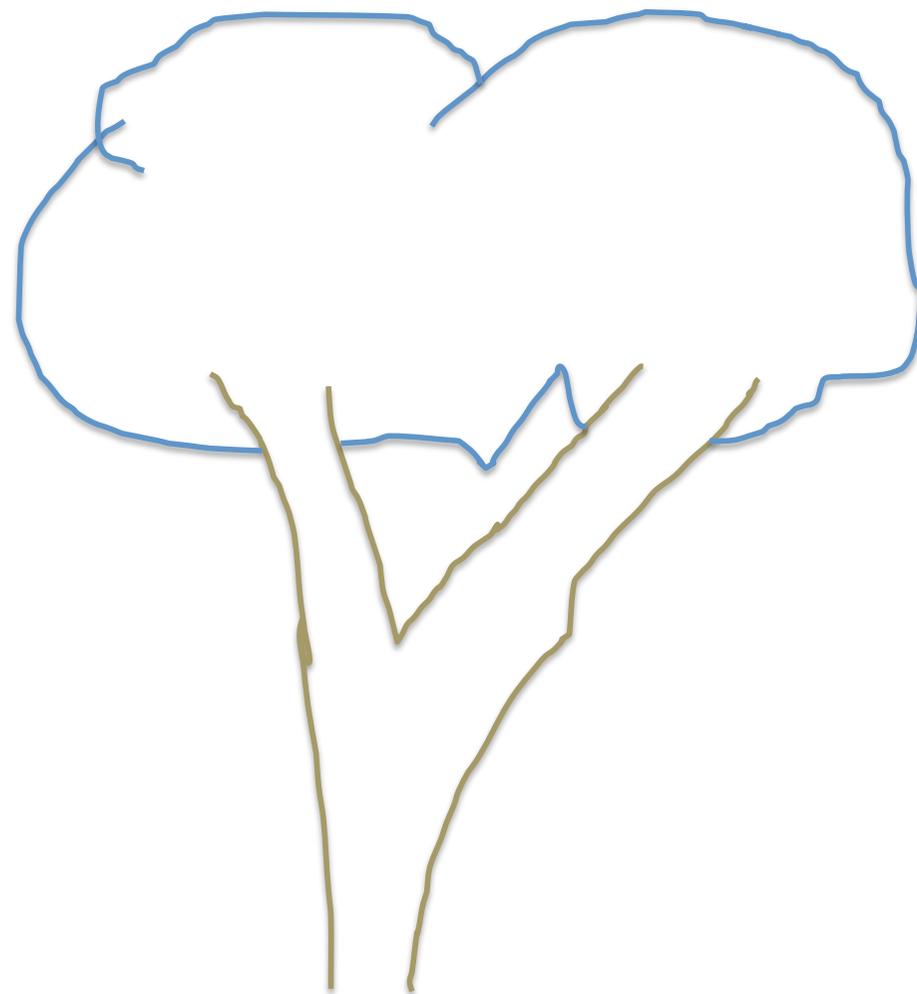
# Programma

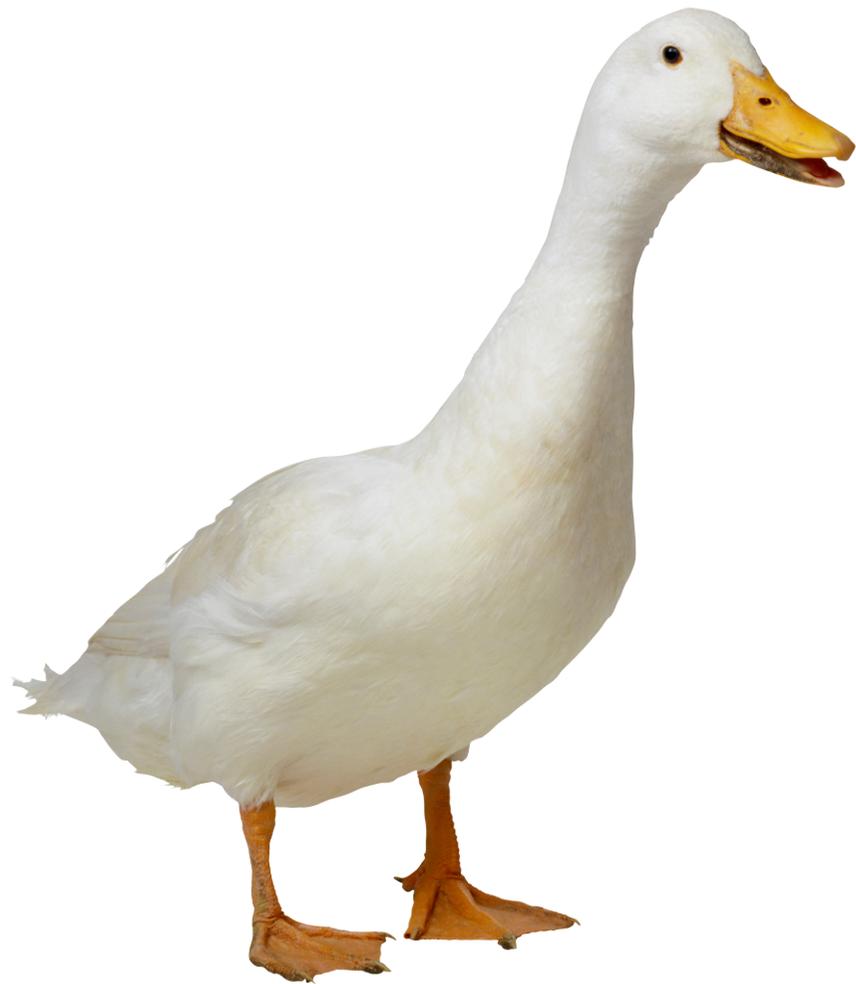
- Introduzione alle reti neurali
- Linux
- Editors in linux: vi, pico, ....
- Linguaggi: C++ (l'essenziale)
- Analisi dati: ROOT
- Costruzione ed uso di una rete neurale
- Reti Neurali gratuite: SNNS

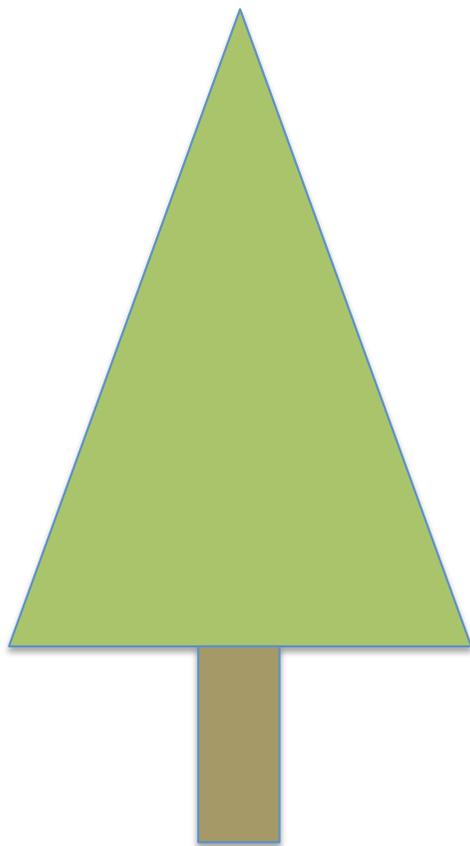
# Rete Neur(on)ale Artificiale

- La rete neurale artificiale è uno strumento informatico che cerca di imitare il comportamento del cervello umano.
- Perché imitarlo?
- Un esperimento per iniziare ....









**3785+**

**6214=**

**?**



# Abbiamo visto ...

- Abbiamo visto una serie di immagini;
- Nonostante la velocità abbiamo riconosciuto il contenuto;
- In una delle immagini c'erano dei numeri...
- o meglio ...

# ... abbiamo visto ...

- In una slide c'era un'operazione aritmetica;
- Qualcuno di noi ha calcolato il risultato?

## Era così facile!

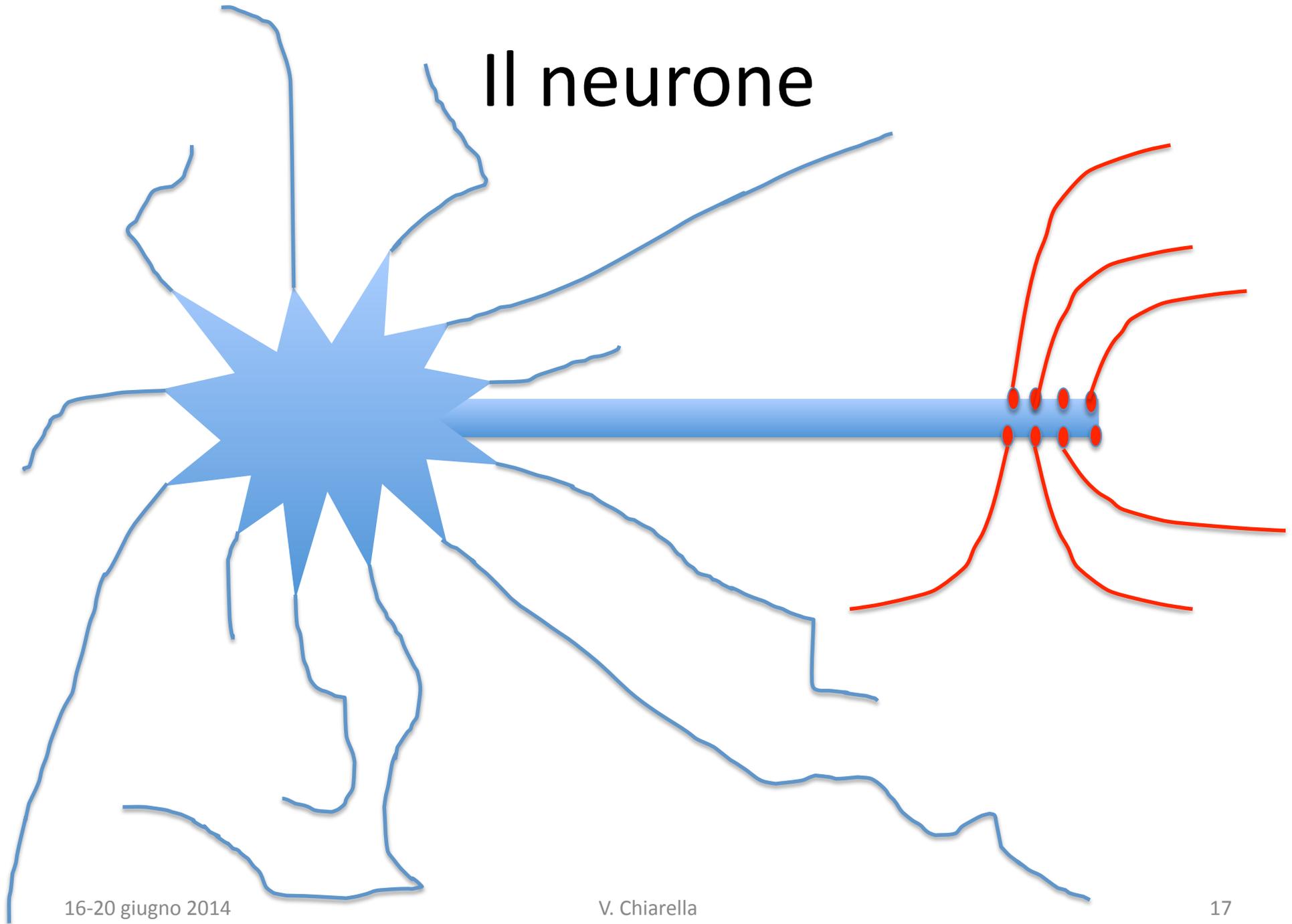
# Cervello ↔ Computer

- Il cervello è lento nel fare calcoli e veloce nel riconoscimento immagini;
- Il computer è veloce nel fare calcoli e lento nel riconoscimento immagini;
- Il computer “riconosce” solo ciò che è descritto nei dettagli;
- Il cervello “riconosce” anche ciò che “somiglia” vagamente;

# Commento:

- Se abbiamo bisogno di calcoli precisi e veloci usiamo il computer;
- Se dobbiamo lavorare su concetti e somiglianze, meglio il cervello;
- In un certo senso:
- Il computer “ragiona”
- Il cervello “intuisce”
  
- Non potremmo imitare il cervello?

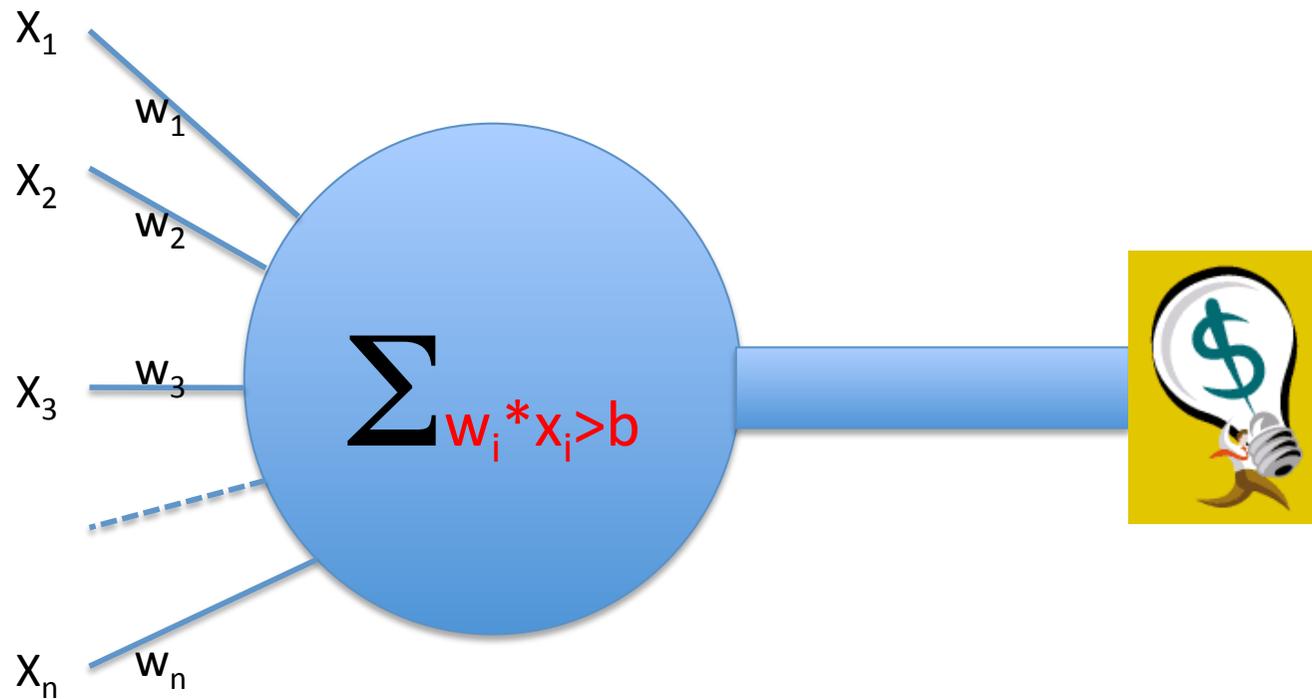
# Il neurone



# Il neurone

- Il neurone riceve stimoli da altri neuroni ed emette o meno un segnale di risposta disponibile a tutti i neuroni collegati al suo “assone”

# Il neurone artificiale (informatico)



# Il neurone artificiale ....

- Il neurone artificiale (informatico) è un oggetto che riceve dati (numeri) sui suoi ingressi ( $x_i$ ), li “pesa” (li moltiplica per il corrispondente  $w_i$ ) e se la somma supera la soglia “ $b$ ” rilascia un valore sulla sua uscita “ $Y$ ” dato dalla sua funzione di trasferimento “ $f$ ”; simbolicamente:

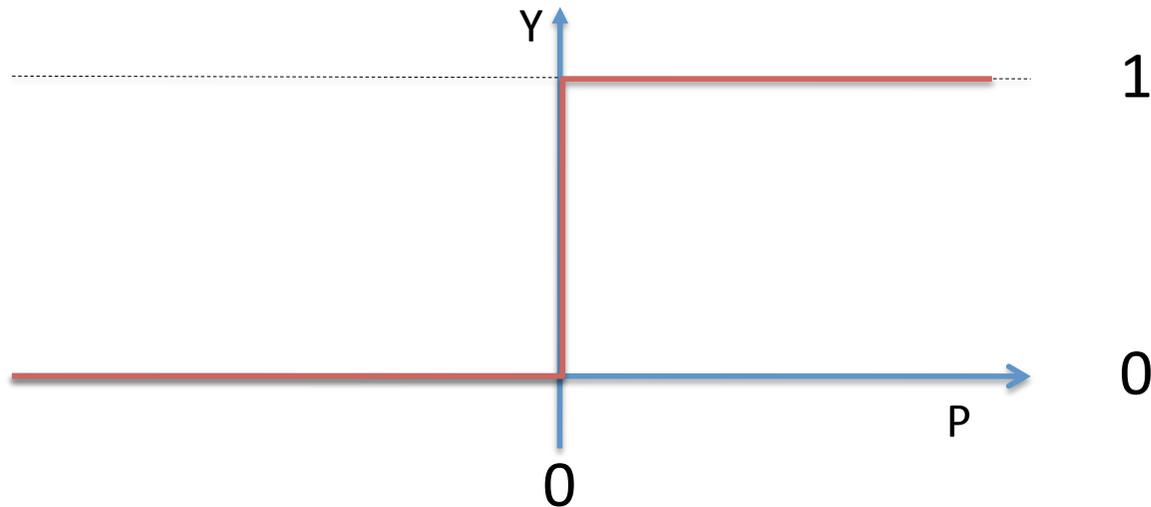
$$y = f(\sum w_i * x_i - b)$$

# Il neurone artificiale ....

- La funzione di trasferimento è quella che caratterizza le prestazioni della rete.
- La più semplice è la funzione a gradino:
- $F(x)=0$  per  $x<0$  o  $x=0$
- $F(x)=1$  per  $x>0$

# La funzione a **Gradino**

- $Y=f(x)= 1$  per  $x>0$ ;
- $Y=f(x)= 0$  per  $x<0$  oppure  $x=0$



# Il neurone artificiale ...

- Esempio:
- 1 neurone con 2 ingressi, ciascuno con peso 1 e soglia (b) uguale a 10:
- $y=f(x_1*1+x_2*1 -10) \rightarrow f(x)=\text{funzione gradino};$

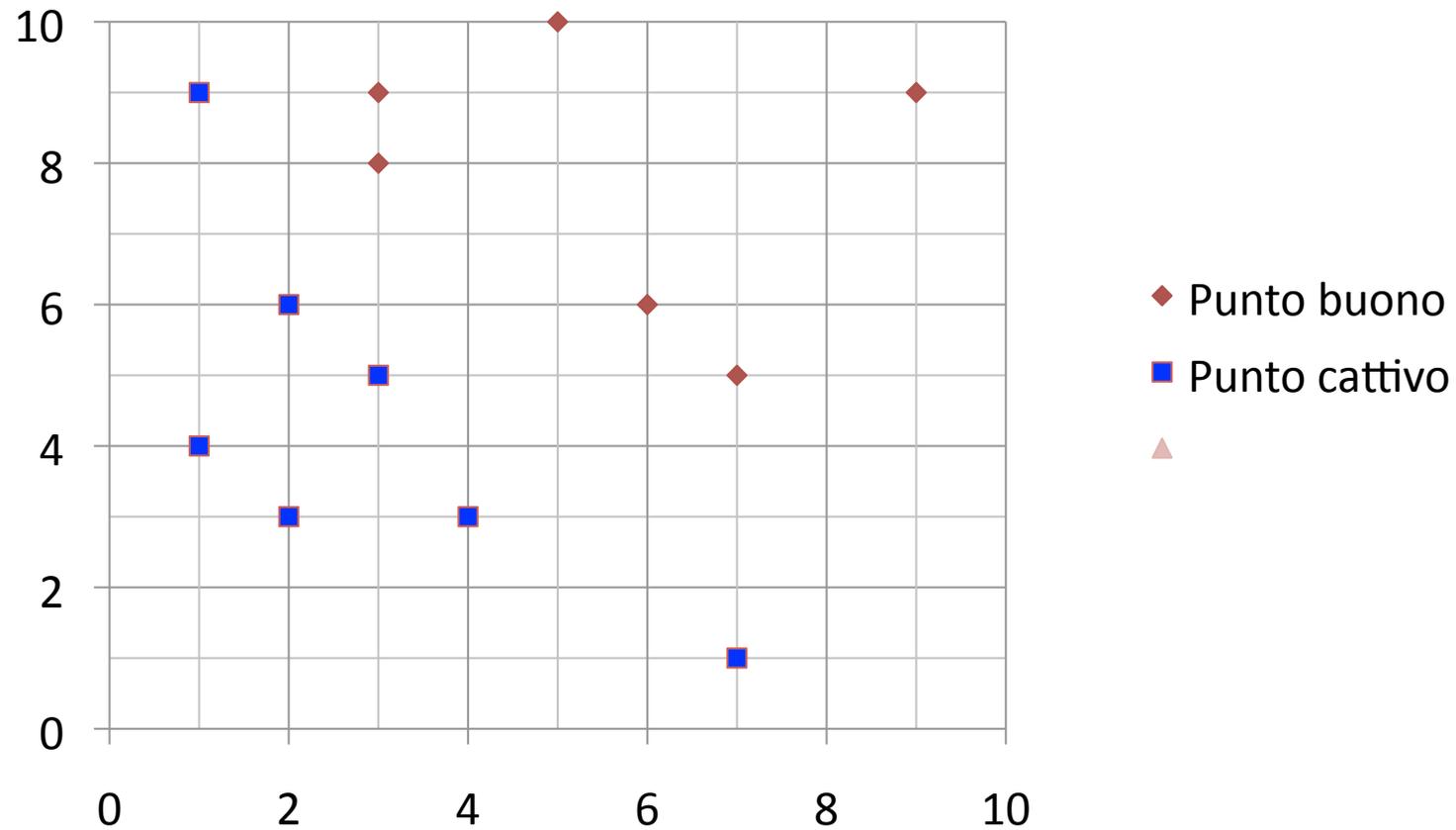
$$y=1 \text{ se } x_1+x_2>10$$

$$y=0 \text{ nel caso opposto}$$

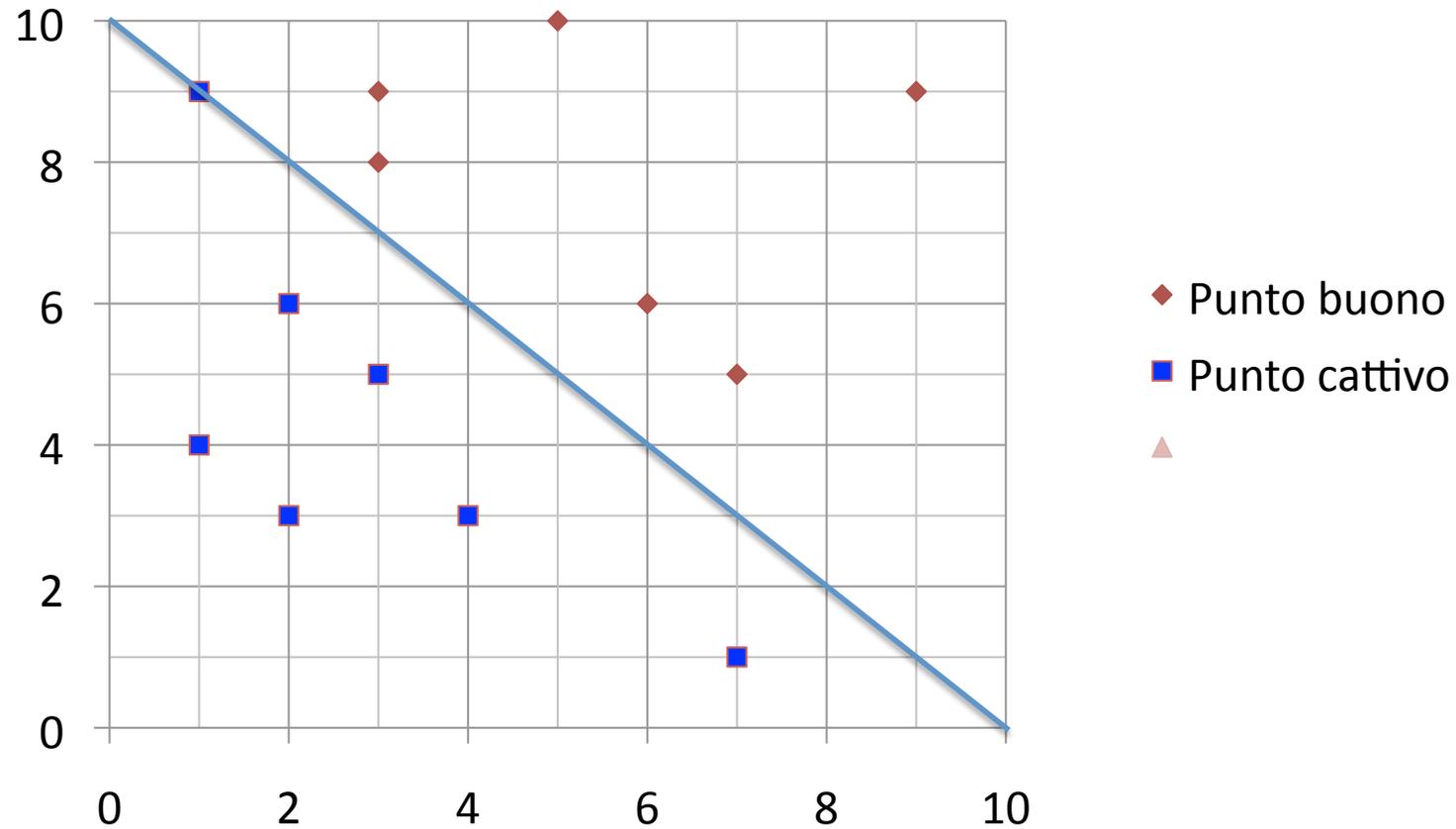
# Il neurone artificiale: esercizio

- Esercizio:
- Scegliere delle coppie di numeri  $(x_1, x_2)$  e graficarle su un piano cartesiano  $x_1, x_2$ 
  - in colore **rosso** se il “neurone” vale 1
  - colore **blu** se il neurone vale 0

# Il neurone artificiale ...



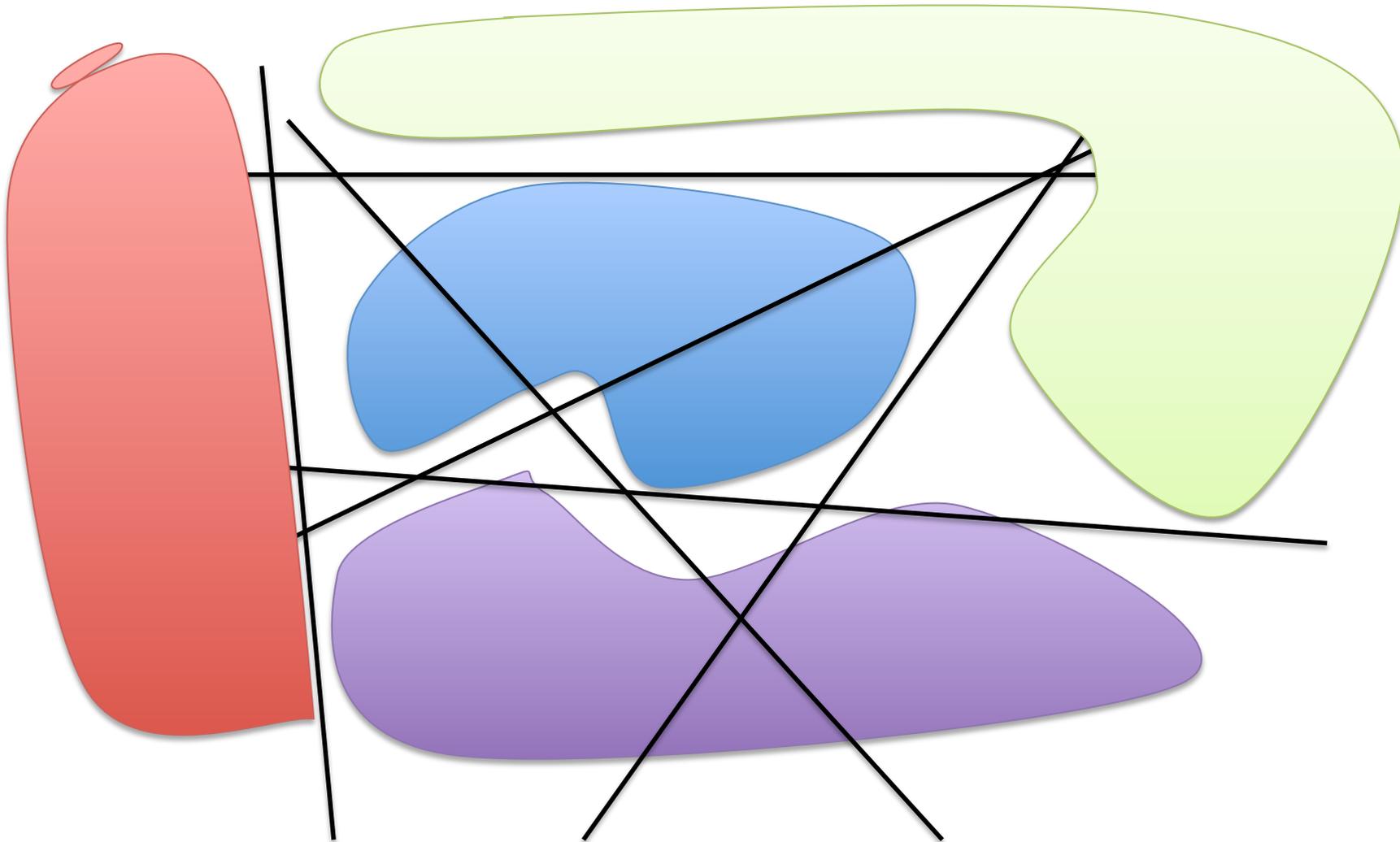
# Il neurone artificiale ...



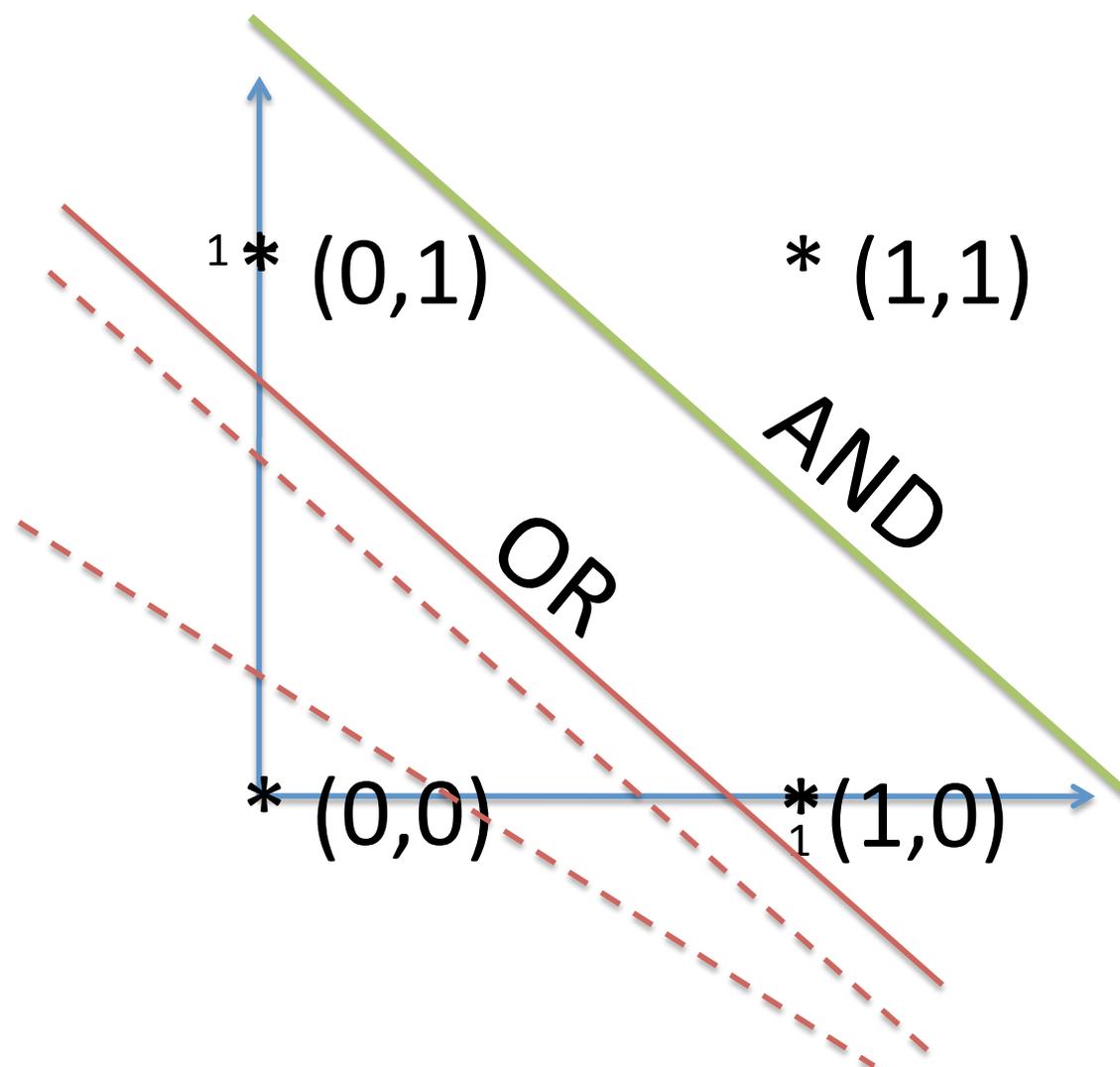
# Domini

- Il neurone separa i dati con un “(iper)piano” in due zone (domini).
- Più neuroni possono separare un dominio in modo adeguato

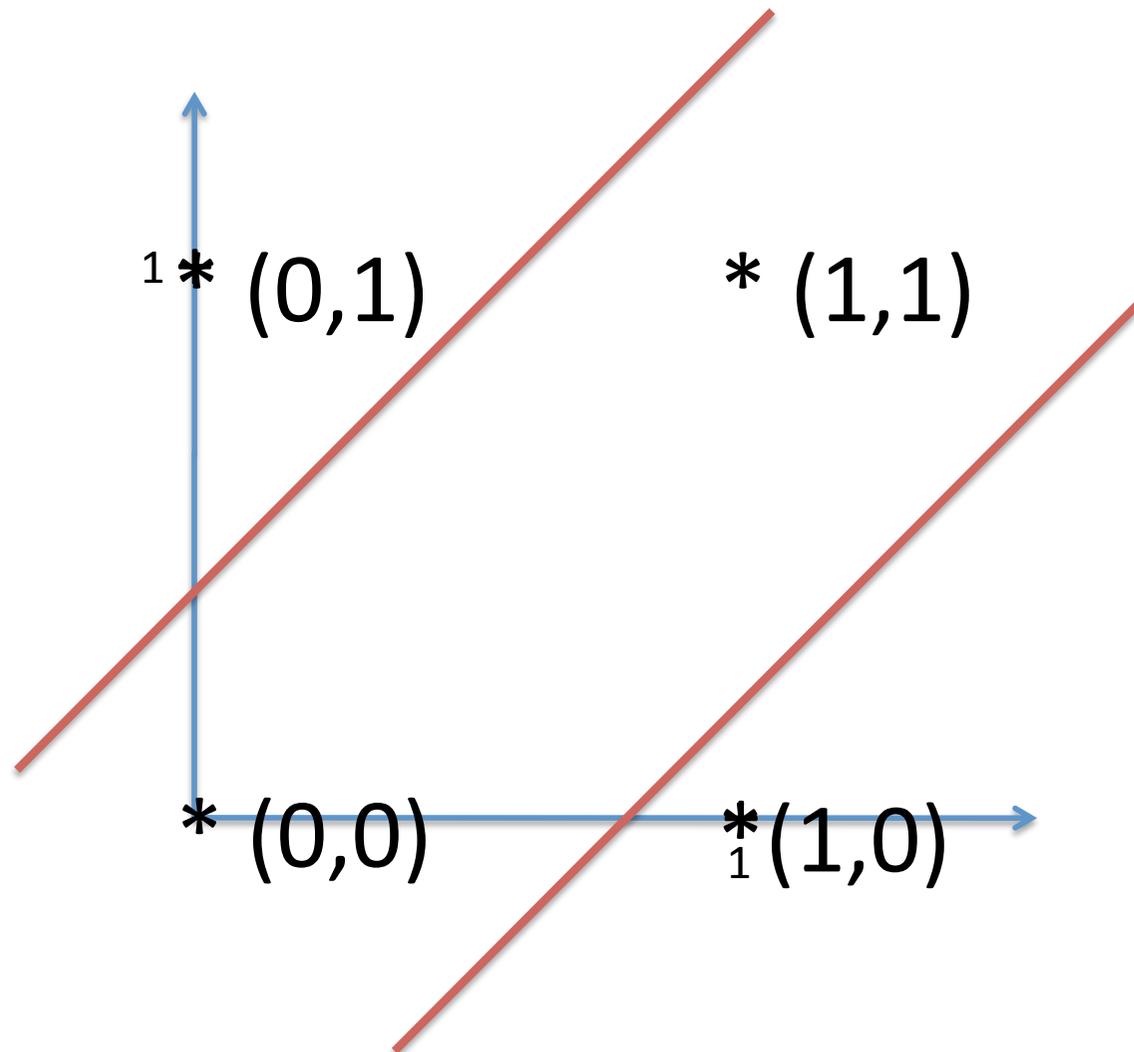
# Domini



# Funzioni Logiche



# XOR (OR esclusivo)



XOR

# Apprendimento

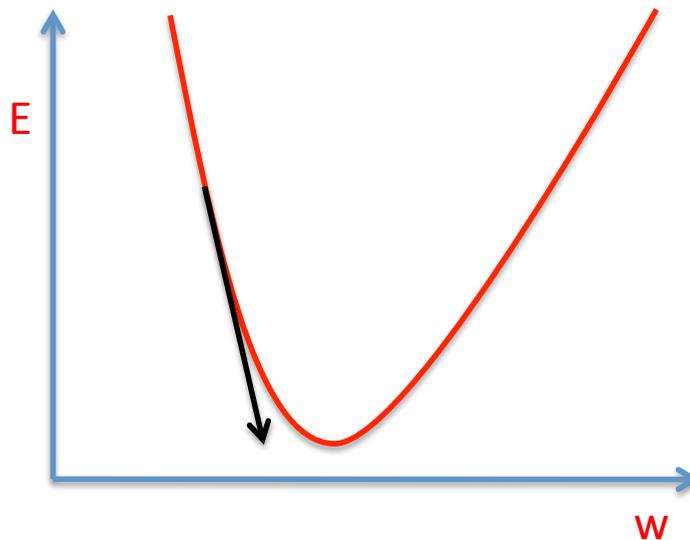
- Distinguere il “corretto” dall’ “errato”;
- Riconoscere l’ “errore”
- Correggere l’ “errore”

# Funzione Errore

- L'errore è la differenza tra valore dell'uscita (Y) e valore desiderato (D)
- $E=(Y-D)$
- Normalmente si cerca di valutare un errore medio. Per evitare che errori di segno opposto si annullino a vicenda si usa il quadrato dell'errore e si sommano i vari quadrati
- $E=\sum_i(Y_i-D_i)^2/n \rightarrow \sum_i(Y_i-D_i)^2$
- Possiamo ignorare "n"

# Minimizzare l'errore

- Si riduce l'errore cambiando i pesi  $w_{ij}$  in modo da spostarsi lungo la funzione di errore in direzione del minimo



# Verso il minimo ...

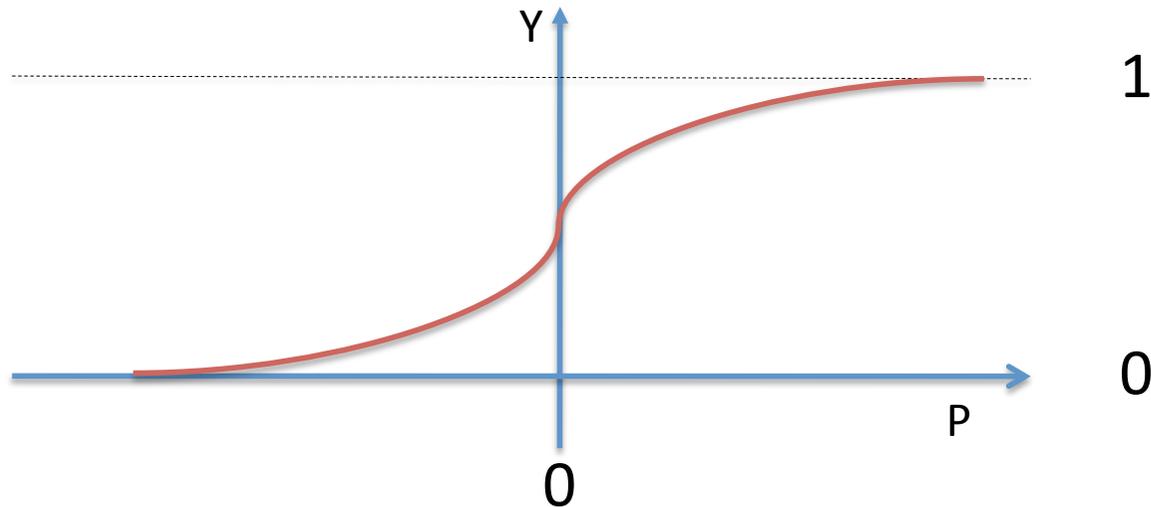
- $-dE/dw * dw$
- Con un'opportuna funzione (la **sigmoide**):

$$Y=f(P)= 1./(1+e^{-P})$$

- $\Delta w_{ji} = -\eta * (Y_j - D_j) Y_j (1 - Y_j) X_i$
- $w_{ji} \leftarrow w_{ji} + \Delta w_{ji}$

# La funzione Sigmoide

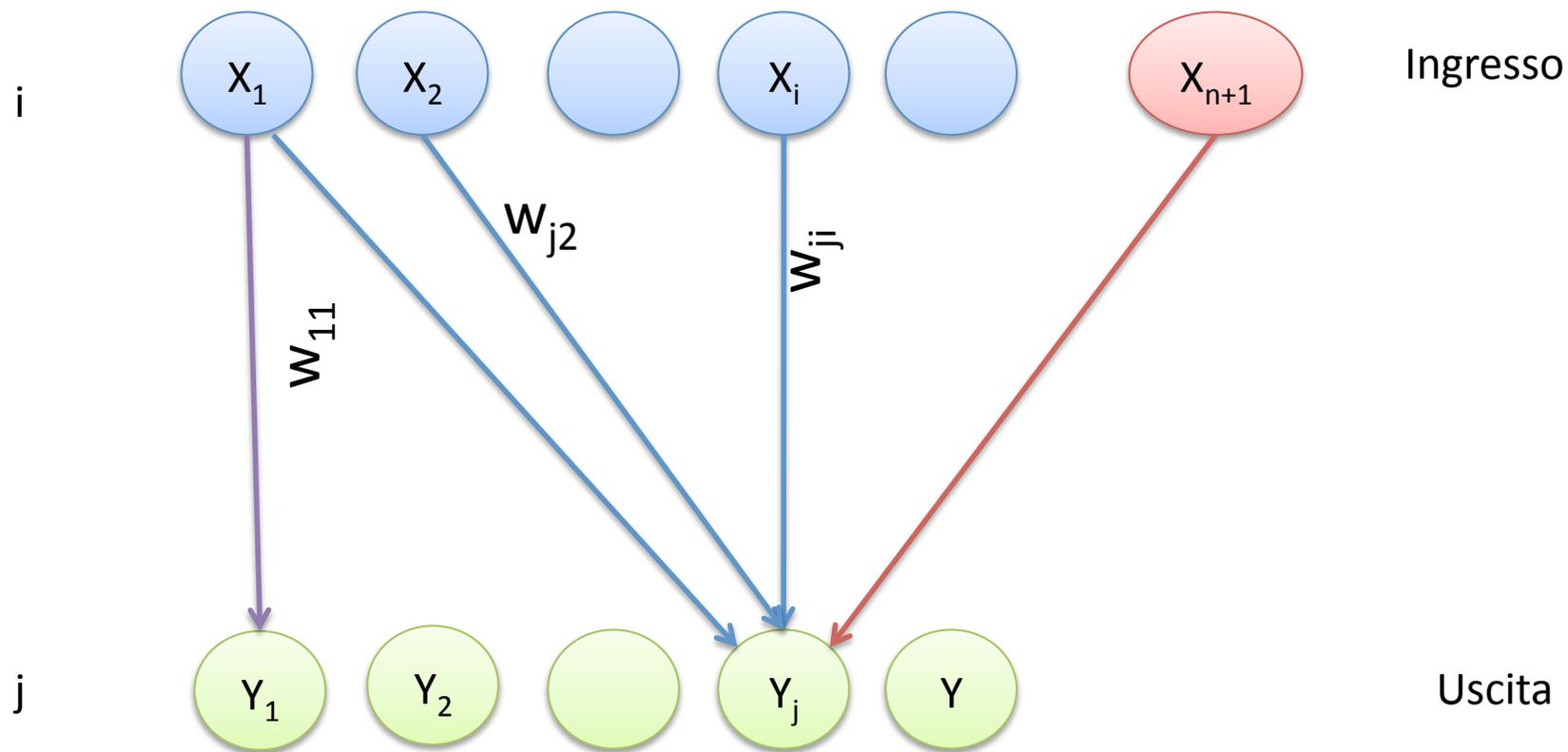
- $Y=f(P)= 1./(1+e^{-P})$



# Perché la **Sigmoide**?

- La funzione **a gradino** non è né continua né derivabile. Dovremmo usare quindi un metodo diverso per “**correggere**” l’**errore** (o meglio i pesi  $w_{ji}$ ). La **Sigmoide** è simile alla funzione a gradino. In più è continua e derivabile.
- $\eta$  = coefficiente di apprendimento (a nostra scelta).
- $P$  = Potenziale del neurone ( $\sum w_i * x_i - b$ )

# RETE MULTISTRATO (MLP)



# Neurone Soglia

- I valori in ingresso possono essere considerati come uscite di uno strato di neuroni di ingresso;
- Aggiungendo un neurone extra ( $X_{n+1}$ ) allo strato di ingresso, sempre acceso ( $X_{n+1}=1$ ) si può porre la soglia  $b=w_{j,n+1} * X_{n+1}$
- $P>0$  diventa:  $P = \sum_i w_i * x_i > 0$  per  $i$  da 1 a  $n+1$
- La **soglia** viene quindi **trattata come** qualsiasi altro **peso**. **Soggetta** cioè **agli stessi algoritmi**.

# Multistrato...apprendimento

- $E = \sum_j (Y_j - D_j)^2$
- $\Delta w_{ji} = -dE/dw_{ji} * dw_{ji}$
- $dE/dw = dE/dY * dY/dP * dP/dw$
- $dY/dP = f'(P)$
- $dE/dw_{ji} = 2(Y_j - D_j) f'(P_j) X_i$  (1)
- $\eta \Rightarrow$  coefficiente di apprendimento
- $\Delta w_{ji} = -\eta * (Y_j - D_j) f'(P_j) X_i$
- $w_{ji} = w_{ji} + \Delta w_{ji}$

# Multistrato...apprendimento

- Ponendo:  $\delta_j = (Y_j - D_j) f'(P_j)$
- $\rightarrow \Delta w_{ji} = -\eta * \delta_j * X_i$

# Multistrato...apprendimento

- funzione di Trasferimento: Sigmoide:

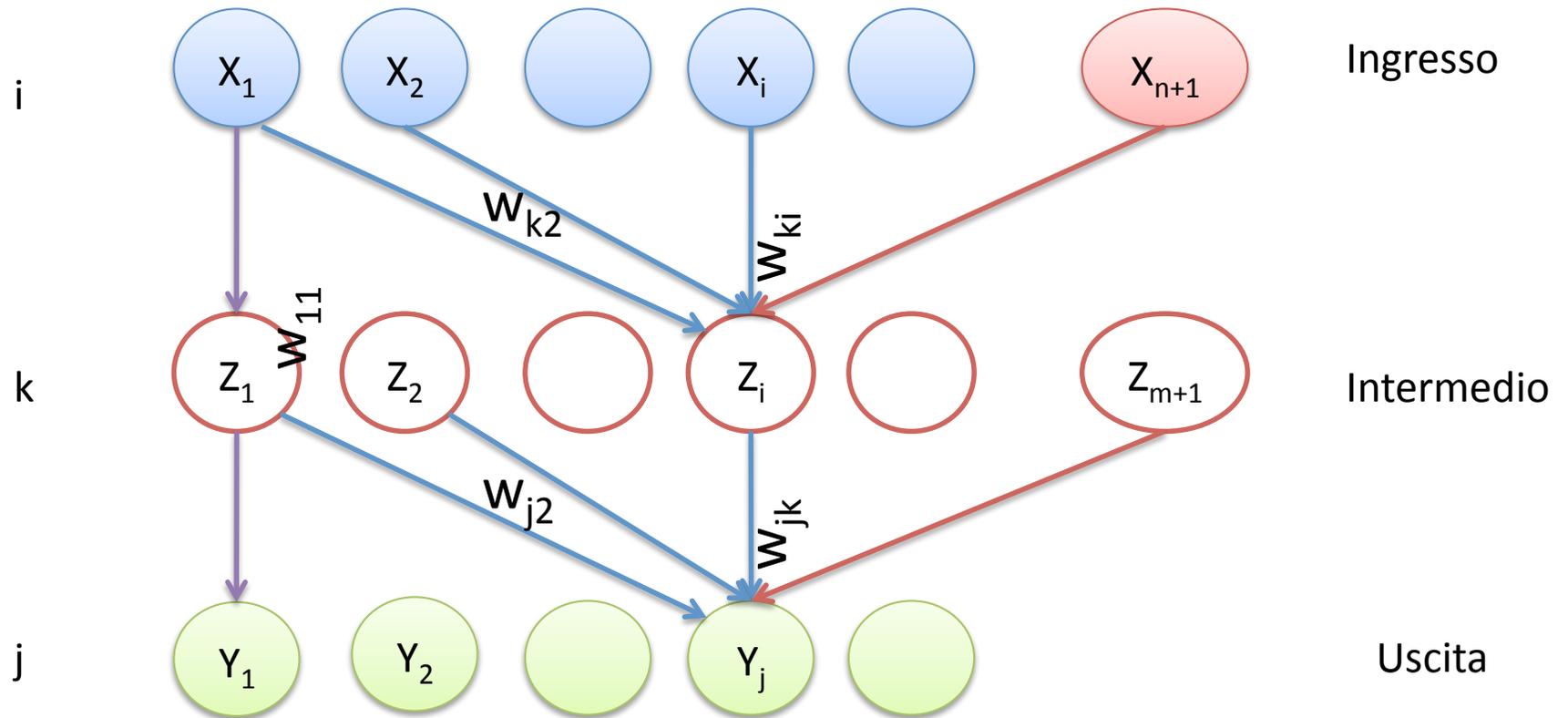
$$Y=f(P)= 1./(1+e^{-P})$$

- $dY/dP= d[1./(1+e^{-P})]/dP=[1./(1+e^{-P})]^2 * e^{-P}$

$$\frac{1+e^{-P}}{(1+e^{-P})^2} - \frac{1}{(1+e^{-P})^2} \rightarrow Y-Y^2 \rightarrow Y(1-Y)$$

- $\Delta w_{ji} = -\eta * (Y_j - D_j) Y_j (1 - Y_j) X_i$
- $W_{ji} = w_{ji} + \Delta w_{ji}$

# MLP con 1 strato intermedio



## ... MLP 1 strato intermedio ...

- Lo strato intermedio si comporta verso lo strato in **UCITA** come lo strato di **INGRESSO** del caso precedente. Basta sostituire X con Z:
- $\Delta w_{jk} = -\eta * (Y_j - D_j) Y_j (1 - Y_j) Z_k$
- NB: k = indice dello strato intermedio;  
j = indice dello strato in USCITA

## ... MLP 1 strato intermedio ...

- Potremmo usare le stesse formule anche per i pesi tra strato **Intermedio** e strato di **Ingresso** se conoscessimo l'errore sullo strato Intermedio. Purtroppo non ci è noto.
- Conosciamo però la funzione di **errore** che comunque dipende dai **pesi** tra strato di Ingresso e strato Intermedio.

## ... MLP 1 strato intermedio ...

- $E = \sum_j (Y_j - D_j)^2$
- $\Delta w_{ki} = -dE/dw_{ki} * dw_{ki}$
- $dE/dw_{ki} = dE/dZ_k * dZ_k/dP_k * dP_k/dw_{ki} =$
- $= dE/dZ_k * f'(P_k) * X_i$  (2)
- Confrontando (2) con (1) si osserva che  
$$dE/dZ \leftrightarrow (Y-D)$$
- $dE/dZ_k$  gioca il ruolo di errore dello strato Z

## ... MLP 1 strato intermedio ...

- Quanto vale  $dE/dZ_k$  ?
- $dE/dZ_k = \sum_j (dE/dY_j * dY_j/dP_j * dP_j/dZ_k) =$
- $= \sum_j (Y_j - D_j) f'(P_j) w_{jk}$
- L'errore sullo strato Z si ottiene dall'errore sullo strato successivo (**retropropagazione dell'errore**).
- Ponendo  $\delta_j = (Y_j - D_j) f'(P_j)$
- $\rightarrow \Delta w_{ki} = -\eta * f'(P_k) (\sum_j \delta_j * w_{jk}) X_i$

## ... MLP 1 strato intermedio ...

- Ponendo  $\delta_k = f'(P_k)(\sum_j \delta_j * w_{jk})$
- si ha:  $\Delta w_{ki} = -\eta * \delta_k * X_i$

che è molto simile alla formula

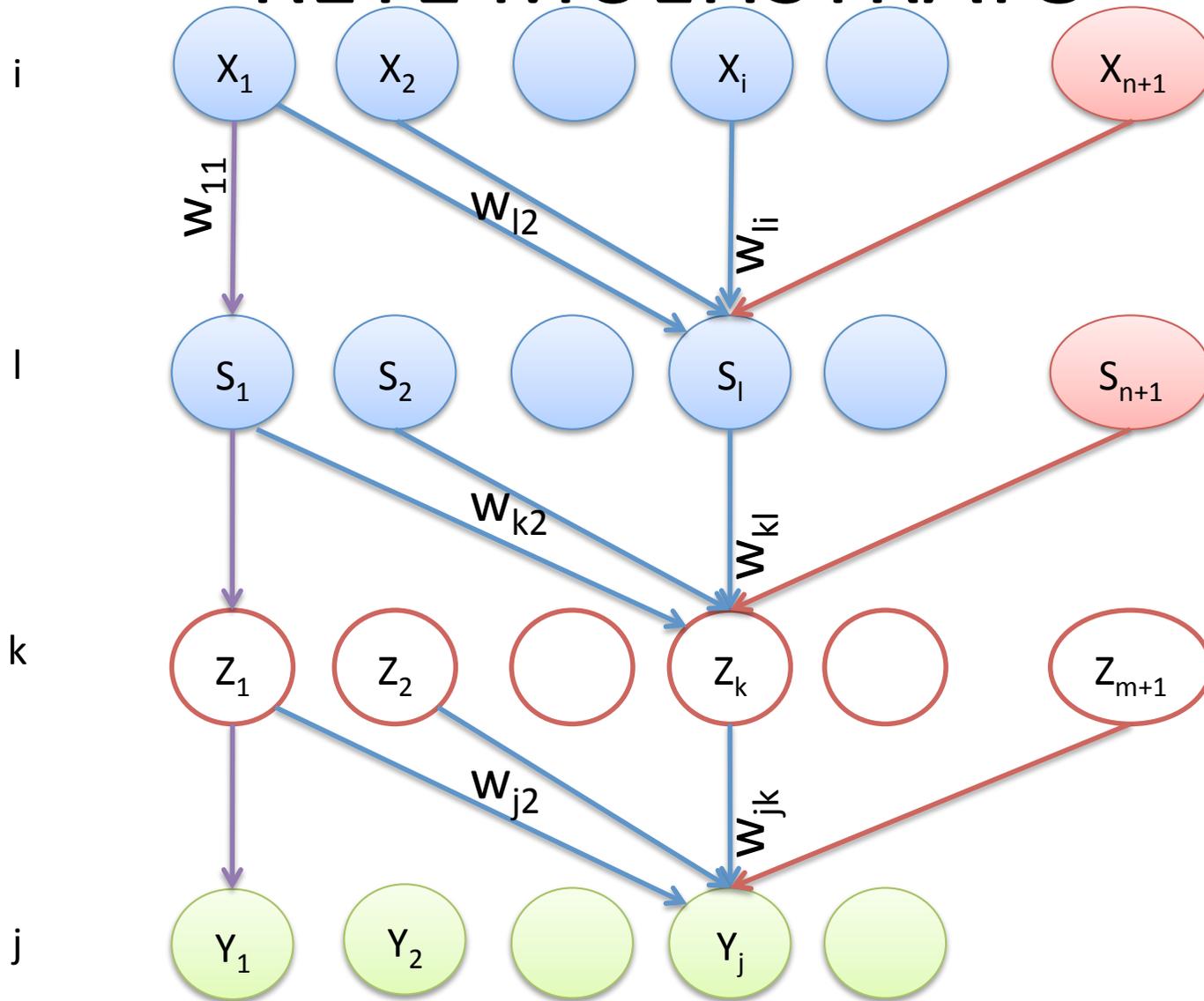
$$\Delta w_{ji} = -\eta * \delta_j * X_i$$

del caso con un solo strato in ingresso ed uno in uscita.

## ... MLP 1 strato intermedio

- L'aggiornamento dei pesi avviene quindi come al solito:
- $w_{jk} \leftarrow w_{jk} + \Delta w_{jk}$
- $w_{ki} \leftarrow w_{ki} + \Delta w_{ki}$

# RETE MULTISTRATO



# MLP con più strati intermedi ...

- L'estensione a più strati intermedi è semplice.
- Basta essere ricorsivi.
- Esempio strato **S**:
  - Per i pesi tra S e Z basta sostituire S a X;
  - Per i pesi tra X e S si sostituisce S a Z. Ovviamente i  $\delta$  vanno calcolati opportunamente in funzione dello strato successivo:
    - $\delta_l = f'(P_l)(\sum_k \delta_k * w_{kl})$        $l = \text{indice dello strato S}$

# NOTE:

- Il corso è dedicato agli studenti delle Scuole Secondarie di Secondo Grado pertanto si sono operate delle semplificazioni e delle approssimazioni per rendere il tutto più comprensibile.
- Ad esempio si è usato il simbolo di derivata  $dE/dw_{ji}$  anziché quello delle derivate parziali  $\partial E/\partial w_{ji}$ .
- Le costanti numeriche sono state trascurate perché assorbite da  $\eta$ .